

Curricula Docenti

Corso di Laurea Magistrale (DM 270/04) in
Ingegneria Informatica e dell'Automazione
Sede di Ancona

Esperienze

Dal 2002 ad oggi si occupa di: attività professionale di consulenza e docenza nel settore ICT/Organizzazione Aziendale per clienti Privati e Pubblici. Socio fondatore e Presidente del ClubTI (Tecnologie dell'Informazione) delle Marche e consigliere di FIDA (Federazione Italiana delle Associazioni Professionali di Information Management). Nel periodo, inoltre, di maggior rilievo:

- dal 2002 si occupa di progettazione di sistemi informativi, SW selection e riorganizzazione dei processi aziendali mediante utilizzo di soluzioni ICT innovative; esempi recenti: AUSL 2 dell'Umbria (PG), Acraf Spa (Gruppo Angelini - AN), L'Inglesina Baby Spa (VC), Corepla (Consorzio Recupero Materie Plastiche - MI), Qs-Group Spa (per Indesit Company Spa), Desi e Dema Srl (AN-PS), etc...;
- dal 2004 promuove e collabora con il Centro Radioelettrico Sperimentale Guglielmo Marconi, fondato dallo stesso G. Marconi nel 1933 (Roma - TS - AN);
- dall'A/A 2002/03 è docente a contratto presso l'Università Politecnica delle Marche (AN), Facoltà di Ingegneria;
- nel 2002 e nel 2009 effettua la progettazione, direzione lavori e collaudo di tutti gli impianti per la Server Farm (con finalità ASP) della Elsag-Datamat Spa di Roma, in particolare: dati, opere murarie, elettrico ed illuminazione, condizionamento, elettrogeno, continuità, sicurezza, antincendio, tvcc;
- nel periodo 2002-2006 è "Tutor" del Ministero per l'Università e la Ricerca Scientifica e Tecnologica (MIUR), con compiti di monitoraggio, gestione, supervisione ed indirizzo di progetti innovativi;
- dal 2009 è componente del Consiglio di Amministrazione della Qs-Group Spa (www.qs-group.com);
- nel periodo 1999-2001 è ICT manager del Gruppo Eldo Spa, multinazionale nel settore retail, consumer electronics;
- nel periodo 1992-1998 lavora presso il Gruppo Loccioni, ove nel 1997 assume la qualifica di dirigente;
- nel periodo 1989/90 vince una borsa di studio bandita dalla Fondazione G. Marconi di Pontecchio Marconi (BO);
- nel 1989 con la tesi di laurea vince un concorso-premio bandito dalla S.I.P. SpA (ora Telecom Italia SpA).

Docente Universitario I fascia**Esperienze**

Giuseppe Conte ha ottenuto la Laurea in Matematica dall'università di Genova nel 1974. Dal 1974 al 1990 è stato, successivamente, Borsista CNR, titolare di Assegno di Ricerca, Professore Incaricato e Professore Associato presso la Facoltà di Scienze dell'Università di Genova. Nello stesso periodo è stato Visiting Researcher e successivamente Visiting Professor presso l'Ohio State University, Columbus - Ohio, e Visiting Professor presso l'Ecole Centrale de Nantes, Nantes - Francia. Dal 1990 è Professore Ordinario di Teoria dei Sistemi presso la Facoltà di ingegneria dell'Università di Ancona. Nel 1980 e nel 1987 ha ottenuto la Fulbriht Scholarship e nel 1987 la NATO Senior Fellowship per compiere ricerche presso istituzioni straniere. Giuseppe Conte è stato Presidente del Consiglio di Corso di Laurea in Ingegneria Elettronica, Presidente del Consiglio di Diploma in Ingegneria Logistica e della Produzione, Presidente del Consiglio di Corso di Laurea in Ingegneria Informatica e dell'Automazione e del Consiglio di Corso di Laurea in Ingegneria Logistica e della Produzione, responsabile del Corsodi Laurea Magistrale in Ingegneria Gestionale della Facoltà di Ingegneria dell'Università Politecnica delle Marche. Dal 1998 è Chairman dell'Italian Chapter della IEEE - Control Systems Society, da lui fondato. E' stato Presidente della sezione Adriatica della Federazione Italiana di Elettrotecnica, Elettronica, Automazione, Informatica e Telecomunicazioni AEIT. Dal 2004 è Socio dell'Accademia Marchigiana di Scienze Lettere ed Arti. Ha coordinato progetti di ricerca internazionali finanziati da CNR - U.S. NSF, NATO e Unione Europea e ha ottenuto contratti di ricerca da CNR, ASI e NATO. Giuseppe Conte è autore o coautore di circa 200 pubblicazioni nell'area della Teoria dei Sistemi e del Controllo e della Robotica, oltre che coautore dei tre volumi. I suoi principali interessi di ricerca riguardano i metodi algebro/geometrici nella teoria dei sistemi lineari e nonlineari e del controllo e la robotica mobile e sottomarina. I suoi principali contributi scientifici riguardano l'analisi degli zeri dei sistemi dinamici, la soluzione di problemi di controllo non interagente, lo sviluppo di sistemi di navigazione e guida per veicoli robotizzati autonomi.

Pubblicazioni

- 1) G. Conte, A.M. Perdon, Zeros and Zero Dynamics for Linear, Time-delay System, Proc. Symposium to honor B. Wolowich, Cancun, Mexico, 2008
- 2) G. Conte, S. M. Zanolì, D. Scaradozzi, A. Caiti, L. Gambella, Robotics techniques for data acquisition in underwater archeology, International Journal of Mechanics and Control, vol. 10 (Special Issue for RAAD Congress 2008) 2009
- 3) G. Conte - L. Gambella - D. Scaradozzi - S. Zanolì - A. Caiti - V. Calabrò - A. Alcocer - J. Alves - B. Cardeira - R. Cunha - F. Curado - P. Oliveira - A. Oliveira - A. Pascoal - M. Rufino - L. Sebastião - C. Silvestre, Underwater Vehicle Technology in the VENUS project, International Journal of the Society for Underwater Technology, 28, n.4
- 4) G. Conte, G. Morganti, A. M. Perdon, D. Scaradozzi, Multi-Agent System Theory for modelling a Home Automation System, Proc. IWANN 2009, Salamanca, Spain, 2009
- 5) G. Conte, G. Morganti, A. M. Perdon and D. Scaradozzi, Multi-Agent System Theory for Modelling a Home Automation System, Journal of Physical Agents, 3, 2009
- 6) G. Conte, D. Scaradozzi, M. Rosettani, An application of E-field sensors in industrial robotics, Proc. MED'09, Thessaloniki, Greece, 2009
- 7) G. Conte, A. M. Perdon, G. Vitaioli, A model based control scheme with sampled information, Proc. MED'09, Thessaloniki, Greece, 2009
- 8) Conte, G.; Scaradozzi, D.; De Capua, G.P.; Sorbi, L.; Luciani, C.; De Cecco, P.G.; Sorci, A.; Innovative technology for studying growth areas of Posidonia oceanica, Proc. IEEE Workshop on Environmental, Energy, and Structural Monitoring Systems, EESMS, Crema, Italy 2009
- 9) G. Conte, D. Scaradozzi, G. Vitaioli, M. Rosettani, S. Franca, A. Toccaceli, A. Dell'Anno, Monitoring groundwater characteristics by means of a multi-parametric probe and sampling device, Proc. IEEE Workshop on Environmental, Energy, and Structural Monitoring Systems, EESMS, Crema, Italy 2009
- 10) G. Conte, P. Pennesi, The Rendezvous Problem with Discontinuous Control Policies, IEEE-Transaction on Automatic Control, 55, n. 1, 2010
- 11) G. Conte e A.M. Perdon, Working with New Paradigms and Challenges in Control Theory, Proceedings Congresso 2010 AIRS, World Scientific, 2010
- 12) G. Conte, D. Scaradozzi, M. Rosettani, E-field Sensors and Sensor-based Control Strategies for M/M Safe Cooperation, Proceedings IFAC World Conference 2011, Milano, Italy, 2011
- 13) G. Conte, D. Scaradozzi, R. Donnini, A. Pedale, Building Simulation/Emulation Environments for Home Automation Systems, Proc. 19th Mediterranean Conference on Control and Automation, MED'11, Corfu, Greece, 2010

Docente Universitario II fascia**Esperienze**

Alessandro Cucchiarelli ha conseguito la Laurea in Ingegneria Elettronica nel 1985 presso l'Università di Ancona. Nel 1991 è diventato Ricercatore nel raggruppamento scientifico disciplinare ING-INF/05 presso l'Istituto di Informatica della stessa Università. Dal 2005 è professore associato nello stesso raggruppamento, ed afferisce al DIIGA, Dipartimento di Ingegneria Informatica, Gestionale e dell'Automazione dell'Università Politecnica delle Marche (già Università di Ancona). I suoi attuali domini di ricerca sono l'applicazione di Tecniche di NLP all'Estrazione Automatica di Informazioni dal Web ed alla Definizione di Ontologie di Dominio e la definizione di metriche e strumenti per l'analisi di reti sociali. Ha partecipato a numerosi progetti di ricerca sia cofinanziati dal MURST/MIUR che dall'Unione Europea. E' stato coordinatore locale del gruppo di ricerca del DIIGA che ha partecipato al NoE europeo INTEROP. E' stato membro del comitato di programma/ revisore di convegni internazionali (International Conference on Cognition and Exploratory Learning in Digital Age, IEEE International Conference on Advanced Learning Technologies) e revisore per riviste internazionali (International Journal of Natural Language Engineering, IEEE Transactions on Knowledge and Data Engineering, Journal of Information Technology Education, ACM Transactions on Knowledge Discovery from Data). E' autore o coautore di circa 80 pubblicazioni su riviste, capitoli di libri e atti di congressi con referee

Pubblicazioni

- CUCCHIARELLI A, D'ANTONIO F, VELARDI P.(2012), Semantically Interconnected Social Networks, Social Network Analysis and Mining, Vol.2 N.1, pp. 69-95, Springer, 2012. I
- CUCCHIARELLI A, D'ANTONIO F (2010), Opportunity Discovery Through Network Analysis, in Proceedings of the Interoperability for Enterprise Software and Applications (I-ESA) Conference, Coventry, UK, 2010.
- CUCCHIARELLI A, D'ANTONIO F, VELARDI P (2009), Analyzing Collaborations Through Content-Based Social Networks, in "Computational Social Network Analysis: Trends, Tools and Research Advances" A.Abraham, A.Hassanien and V.Snasel eds., Springer, 2009.
- CUCCHIARELLI A, D'ANTONIO F (2009) Opportunity Networks and Social Network Techniques in Recommending Research Collaborations. In: Atti del convegno "Enterprise Interoperability - Ricerca scientifica e Opportunità per il mondo industriale". Roma, Italy, 2009
- VELARDI P, CUCCHIARELLI A., D'ANTONIO F (2008). Monitoring the Status of a Research Community through a Knowledge Map. WEB INTELLIGENCE AND AGENT SYSTEMS, vol. 6; p. 273-294, ISSN: 1570-1263, doi: 10.3233/WIA-2008-0141
- CUCCHIARELLI A., VELARDI P, D'ANTONIO F, CURZI M (2008). Modeling Collaborations Content in Social Network Analysis. In: IEEE/WIC/ACM International Conference on Web Intelligence. Sydney - Australia, December 9-12
- VELARDI P, CUCCHIARELLI A., NAVIGLI R, CURZI M (2008). Content-Based Social Network Analysis. In: European Conference on Artificial Intelligence - ECAI2008. Patras - Greece, July 21-25
- VELARDI P, NAVIGLI R, CUCCHIARELLI A., D'ANTONIO F (2008). A New Content-Based Model for Social Network Analysis. In: Second IEEE International Conference on Semantic Computing - ICSC2008. Santa Clara, USA, August 4-7, 2008
- VELARDI P, CUCCHIARELLI A., PETIT M (2007). A Taxonomy Learning Method and its Application to Characterize a Scientific web Community. IEEE TRANSACTIONS ON KNOWLEDGE AND DATA ENGINEERING, vol. 19; p. 180-191, ISSN: 1041-4347
- VELARDI P, CUCCHIARELLI A., PETIT M (2007). A Semantically Enriched Competency Management System to Support the Analysis of a Web-based Research Network. In: IEEE/WIC/ACM International Conference on Web Intelligence. Fremont, USA, November 2007
- VELARDI P, CUCCHIARELLI A., PETIT M (2006). Supporting Scientific Collaboration in a Network of Excellence Through a Semantically Indexed Knowledge Map. In: Interoperability for Enterprise Software and Applications (I-ESA) Conference. Bordeaux, France, February 2006
- CUCCHIARELLI A., IACOBUCCI D, NERI F (2005). A Machine Learning Approach to Data Mining: Delving into the Italian Business Groups Database. In: ZAINI S.; CERIOLI A.. Classification and Data Analysis 2005. p. 313-316, PARMA: Monte Università, ISBN/ISSN: 88-7847-066-X

Docente Universitario II fascia**Esperienze**

Claudia Diamantini è professore associato presso l'Università Politecnica delle Marche, Dipartimento di Ingegneria Informatica, Gestionale e dell'Automazione dal 2004, dove ha la titolarità di insegnamenti nel settore Sistemi Informativi e Basi di Dati ed è responsabile del gruppo di ricerca Knowledge Discovery & Management. In precedenza è stata assegnista di ricerca e professore a contratto presso la stessa Università. Ha ricevuto la Laurea cum laude in Scienze dell'Informazione nel 1990 dall'Università degli Studi di Milano. Nel 1995 ha conseguito il titolo di Dottore di Ricerca in Sistemi Artificiali Intelligenti presso L'Università degli Studi di Ancona. I suoi interessi di ricerca riguardano le aree dell'apprendimento supervisionato, data mining e knowledge discovery, data semantics e interoperabilità. Ha lavorato e lavora su questi argomenti nell'ambito di progetti nazionali ed internazionali, tra cui il progetto EU FP7 BIVEE - Business Innovation and Virtual Enterprise Environment attualmente in corso. E' co-fondatore e esponente scientifico del Polo Italiano dell'International Virtual Laboratory for Enterprise Interoperability (<http://www.interop-vlab.eu/>). E' autore di oltre 70 pubblicazioni su riviste, libri e convegni nazionali e internazionali con referee. Partecipa all'organizzazione di conferenze nazionali ed internazionali e serve come guest editor e revisore per riviste, convegni e workshop internazionali. Membro IEEE e ACM, è socio fondatore e membro del consiglio direttivo del Club per le Tecnologie dell'Informazione (CLUB-TI) - Sezione Marche, i cui obiettivi sono la promozione di iniziative di ricerca, informazione e formazione in ambito ICT, e la creazione di sinergie ed iniziative congiunte tra imprese e Università.

Pubblicazioni

- C. Diamantini, D. Potena and E. Storti (2011), A Semantic-Aided Designer for Knowledge Discovery, Proc. of the 2011 International Conference on Collaboration Technologies and Systems
- C. Diamantini, M. Missikoff and D. Potena (2011), On the Nature of Innovation: Towards a Structural and Behavioural Characterization, Proc. of the 4th Interop-Vlab.it Workshop on Pervasive Computing for Networked Enterprises, revised papers, CEUR-WORKSHOP PROCEEDING, vol 815, pp25-31
- C. Diamantini, A. Gemelli and D. Potena (2010) Feature Ranking Based on Decision Border, Proc. International Conference on Pattern Recognition, pp. 609-612
- C. Diamantini, D. Potena and E. Storti (2009), Ontology-driven KDD Process Composition. Lecture Notes in Computer Science N. 5772, pp. 285-296, Springer-Verlag.
- C. Diamantini and D. Potena (2009), Bayes Vector Quantizer for Class-Imbalance Problem, IEEE Trans. on Knowl. and Data Eng., Vol 21, No 5, pp. 638-651.
- A. Gemelli, C. Diamantini and D. Potena (2009), A Feature Ranking Component for GIS Architecture. In A. D'Atri and D. Saccà, (Eds.) Information Systems: People, Organizations, Institutions, and Technologies, Physica-Verlag.
- C. Diamantini and D. Potena, (2008), Semantic Annotation and Services For KDD Tools Sharing and Reuse. Proc. of the IEEE ICDM Workshops. 1st Int. Workshop on Semantic Aspects in Data Mining, Pisa, Italy, Dec 19.
- C. Diamantini and D. Potena, (2008), Semantic Enrichment of Strategic Datacubes. Proc. 11th ACM International Workshop on Data Warehousing and OLAP, Napa Valley, CA, USA, Oct 30 2008.
- C. Diamantini and D. Potena (2008), Borderline Detection by Bayes Vector Quantizers, Proc. 23rd Annual ACM Symp. on Applied Computing - Special Track on Data Mining, Fortaleza, Brazil, March 16-20.
- C. Diamantini and D. Potena (2007), A Study of Feature Extraction Methods Based on Decision Border Estimate, In H. Liu and H. Motoda (Eds.), Computational Methods of Feature Selection, Chapman and Hall/CRC Press.
- C. Diamantini, D. Potena and W. Smari (2006), Collaborative Knowledge Discovery in Databases: A Knowledge Exchange Perspective. Proc. of AAAI Fall Symposium on Semantic Web for Collaborative Knowledge Acquisition, pages 24-31, Arlington, VA, USA, Oct 13-15.
- C. Diamantini and D. Potena (2006), Feature Extraction for Classification: an LVQ-based Approach, Proc. of SIAM Int. Workshop on Feature Selection for Data Mining,, Bethesda, Maryland, USA.
- C. Diamantini, V. De Antonellis and P. Tiberio (Eds.), (2006), Proceedings of the Fourteenth Italian Symposium on Advanced Database Systems, Portonovo, Ancona, Italy, June 18-21.
- C. Diamantini, D. Potena and M. Panti (2005), KDD Support Services Based on Data Semantics, Journal on Data Semantics IV, LNCS Vol. 3730, pp. 280-303.
- C. Diamantini and M. Panti (2000), An efficient and scalable data compression approach to classification, ACM SIGKDD Explorations, Vol 2, No 2, pp. 54-60.
- C. Diamantini and A. Spalvieri (1998), Quantizing for Minimum Average Misclassification Risk, IEEE Trans. on Neural Networks, 9(1), pp. 174-182.
- C. Diamantini and A. Spalvieri (1996), Certain Facts about Kohonen's LVQ1 Algorithm, IEEE Trans. on Circuits and Systems -I , Vol 43, No 5. pp. 425-427.

Docente Universitario II fascia**Esperienze**

Aldo Franco Dragoni è nato ad Ascoli Piceno il 22 giugno 1961. Dopo aver conseguito la Laurea in Ingegneria Elettronica presso l'Università di Ancona inizia la sua attività di ricerca collaborando ai "Progetto Finalizzato Robotica" e "Progetto Finalizzato Edilizia" del CNR, sotto la guida scientifica del Prof. Mauro Di Manzo. Nell'ambito di queste ricerche si occupa in particolare di "Intelligenza Artificiale Distribuita" lavorando ad una teoria formale della comunicazione fra agenti autonomi dotati di capacità di rappresentazione simbolica di conoscenze ed obiettivi. Comincia inoltre a concepire l'architettura formale di un sistema per la "Revisione delle Conoscenze" che renda capace un ragionatore automatico di ripristinare in maniera razionale la consistenza della sua base di conoscenza, compromessa da informazioni errate giunte da varie fonti. Quest'architettura diventa poi il prototipo di un "Sistema di Supporto alle Indagini di Polizia Giudiziaria" durante le quali si raccolgono molte informazioni variamente contraddittorie e si rende necessario gestirle ed ordinarle in base a criteri di massimale consistenza, credibilità intrinseca ed attendibilità relativa delle fonti che le hanno fornite. Sempre come tecnico laureato, nel triennio 1998-2000 è cofondatore della Rete Europea di Eccellenza "Agentlink" sugli "Agenti Software", per la quale coordina la partecipazione dell'Università di Ancona. Quest'attività segue il suo impegno all'interno del gruppo di ricerca che aveva dato vita, negli anni precedenti, alle varie edizioni del MAAMAW ("Modeling Autonomous Agents in a Multi-Agent World") alle quali aveva partecipato prima come contributore (nel '91) e poi come Membro del Comitato di Programma fino all'ultima edizione del '99. In quegli anni è stato pure membro del Board della "7th IEEE International Conference on Tools with Artificial Intelligence" (ICTAI'95), nonché promotore dell'"International Workshop on Belief Revision" (NM98). Pubblica allora 10 articoli su riviste internazionali ed una trentina di contributi su atti di convegni. Nel 2002 diventa ricercatore e due anni dopo professore associato presso l'Università Politecnica delle Marche. La sua attività di ricerca si sposta su piani più tecnologici ed applicativi, interessandosi di "sicurezza informatica" (organizza il "Security Date 2004"), "televisione digitale terrestre" (per conto della Regione Marche coordina la partecipazione delle Università marchigiane al progetto da lui denominato "Digimarche.dt", in risposta al bando del CNIPA sullo sviluppo di applicazioni MHP) ed "informatica sanitaria", settore quest'ultimo che lo vede dar vita a vari eventi e progetti in collaborazione con l'Azienda Sanitaria Unica Regionale delle Marche. In particolare nel 2005 organizza il "Congresso dell'Associazione Italiana di Telemedicina ed Informatica Medica". In questo periodo approfondisce i temi dell'Accessibilità, ed in particolare le tecnologie assistive per gli ipovedenti, specialmente la sintesi ed il riconoscimento vocale. In questi ultimi anni intensifica la sua attività didattica affiancando ai corsi di Fondamenti di Informatica e di Sistemi Operativi in Tempo Reale anche corsi di servizio per la Facoltà di Medicina (Sistemi Informatici) e quella di Economia (Informatica del Turismo), ma ritrova pure interesse per gli argomenti di ricerca dei suoi inizi. Invitato a parlarne all'European Science Foundation Workshop on "Understanding the Dynamics of Knowledge", guida l'unità dell'Università Politecnica delle Marche nel Progetto Scientifico di Interesse Nazionale denominato "Le dinamiche della conoscenza nella società dell'informazione digitale"

Pubblicazioni

DRAGONI A.F. (2008). Mental States as Multi-Context Systems. ANNALS OF MATHEMATICS AND OF ARTIFICIAL INTELLIGENCE, ISSN: 1012-2443, doi: 10.1007/s10472-008-9100-y
L.LELLA, DRAGONI A.F., G. GIAMPIERI (2007). Personal Health Assistant, an Accessible and Usable IUI for HealthCare Portals. NUOVE TECNOLOGIE IN MEDICINA, vol. 1/2; p. 38-41, ISSN: 1593-1994
NESPECA M.T, NOVELLI A, DRAGONI A.F. (2007). The "Legame Covalente": An Integrated Health Information System. NUOVE TECNOLOGIE IN MEDICINA, vol. 3/4; p. 22-26, ISSN: 1593-1994
DRAGONI A.F., P. GIORGINI (2003). Distributed Belief Revision. AUTONOMOUS AGENTS AND MULTI-AGENT SYSTEMS, vol. 6; p. 115-143, ISSN: 1387-2532
DRAGONI A.F., P. GIORGINI, L. SERAFINI (2002). Mental States Recognition from Communication. JOURNAL OF LOGIC AND COMPUTATION, vol. 12, 1; p. 119-136, ISSN: 0955-792X
DRAGONI A.F., P. GIORGINI (1998). Self-Monitoring Distributed Monitoring Systems for Nuclear Power Plants. COMPUTERS AND ARTIFICIAL INTELLIGENCE, vol. 17, 2-3; p. 152-168, ISSN: 0232-0274
DRAGONI A.F. (1997). Distributed Decision Support Systems Under Limited Degrees of Competence: a simulation study. DECISION SUPPORT SYSTEMS, vol. 20, 1; p. 17-34, ISSN: 0167-9236
DRAGONI A.F. (1997). Belief Revision: from Theory to Practice. KNOWLEDGE ENGINEERING REVIEW, vol. 12:2; p. 147-179, ISSN: 0269-8889
DRAGONI A.F., M. DI MANZO (1995). Supporting Complex Inquiries. INTERNATIONAL JOURNAL OF INTELLIGENT SYSTEMS, vol. 10, 11; p. 959-986, ISSN: 0884-8173

Docente Universitario II fascia**Esperienze**

E' professore associato di Economia Applicata presso la Facoltà di Ingegneria dell'Università Politecnica delle Marche.

Dal 1° ottobre 2001 al 31 marzo 2005 è stato ricercatore nel settore scientifico disciplinare SECS-P/06 Economia applicata presso la Facoltà di Ingegneria dell'Università Politecnica delle Marche, presso la quale ha ricoperto, per supplenza, corsi di Economia e organizzazione aziendale.

Dal 1° novembre 1994 al 30 settembre 2001 è stato ricercatore nel settore scientifico disciplinare P011 - Economia dei settori produttivi presso la Facoltà di Scienze Politiche dell'Università degli Studi di Urbino, presso la quale ha ricoperto, per supplenza, il corso di Economia dell'impresa.

Gli attuali interessi di ricerca riguardano le seguenti aree:

- forme di organizzazione e di governance delle imprese con specifico riferimento alla evoluzione e alle caratteristiche dei gruppi d'impresa;
- evoluzione dell'organizzazione produttiva nei sistemi di piccola impresa, con specifico riferimento alla dinamica imprenditoriale, all'innovazione e ai processi di crescita delle imprese;
- innovazione e imprenditorialità, con specifico riferimento alla formazione di cluster in settori ad alta tecnologia e all'imprenditorialità in ambito accademico.

E' membro della direzione della rivista "L'Industria. Rivista di economia e politica industriale", pubblicata da Il Mulino, Bologna.

E' membro del Comitato di Gestione di c.MET-05 'Centro interuniversitario di Economia Applicata alle politiche per l'industria, lo sviluppo locale e l'internazionalizzazione', costituito fra l'Università di Ferrara, l'Università di Firenze e l'Università Politecnica delle Marche.

Pubblicazioni

"Agglomeration, Technology and Business groups" (con Giulio Cainelli), Edward Elgar, Cheltenham UK, 2007.

"Dimensione economico-organizzativa e strategie di crescita nei gruppi manifatturieri italiani (con Giulio Cainelli), "L'industria. Rivista di economia e politica industriale", Vol. 28, Numero Speciale, 2007

"I processi di internazionalizzazione delle medie imprese italiane" (con Francesca Spigarelli), "L'industria. Rivista di economia e politica industriale", Vol. 28, n. 4, 2007, pp. 625-652

"Dynamic capabilities, entrepreneurial team development and business group formation", in Leoncini R., Montresor A. (ed.s) "Dynamic Capabilities between Firm Organization and Local Systems of Production", Routledge, London, 2008, pp. 73-90.

"The role of agglomeration and technology in shaping firm strategy and organization", in Leoncini R., Montresor A. (ed.s) "Dynamic Capabilities between Firm Organization and Local Systems of Production", Routledge, London, 2008, pp. 216-235

"Processi di crescita e strutture di governance dei gruppi di medie imprese" in Arrighetti A., Ninni A., Dimensioni e crescita nell'industria manifatturiera italiana. Il ruolo delle medie imprese. Franco Angeli, Milano, 2008

"Do Agglomeration and Technology Affect Vertical Integration? Evidence from Italian Business Groups" (con Giulio Cainelli), Int. J. of the Economics of Business, Vol. 16, No. 3, November 2009, pp. 305-322

"Internationalization in Italian medium sized firms - Does stage theory explain the observed patterns?" (con F. Spigarelli) In De Liso N., R. Leoncini (a cura di) Internationalization, Technological Change and the Theory of the Firm, Routledge, London, 2010

"The Growth of Business Groups by Habitual Entrepreneurs: The Role of Entrepreneurial Teams" (con P. Rosa), Entrepreneurship Theory & Practice, 34 (2), 351-377, 2010

"Il gruppo d'impresa come strumento di creazione di reti imprenditoriali" in Zazzaro A. (a cura di), Reti d' imprese e territorio. Tra vincoli e nuove opportunità dopo la crisi, Il Mulino, Bologna, 2010

"Fostering entrepreneurship in academic spin-offs" (with A. Iacopini, A. Micozzi, S. Orsini), International Journal of Entrepreneurship and Small Business, 12 (4), pp. 513-533, 2011

"Business groups and the boundaries of the firm" (with Giulio Cainelli), Management Decision, 49(9), pp. 1549-1573, 2011

Docente Universitario I fascia**Esperienze**

Leopoldo letto si è laureato in Ingegneria Elettronica il 9/11/1977 presso la Facoltà di Ingegneria dell'Università degli Studi di Ancona. Ha conseguito l'abilitazione all'esercizio della professione nella sessione di maggio dell'A.A. 77/78 e il Diploma di Specializzazione in Ingegneria dei Sistemi di Controllo e Calcolo Automatici presso l'Università "La Sapienza" di Roma, conseguito in data 29/2/1984. Dopo un periodo di lavoro nell'industria (1/7/77-23/7/79) come addetto al controllo di gestione della produzione, è entrato a far parte del Dipartimento (allora Istituto) di Elettronica e Automatica della Facoltà di Ingegneria dell'Università degli studi di Ancona in qualità di vincitore del concorso per l'assegnazione di un assegno biennale di formazione didattica e scientifica. Il 21/8/1982 è diventato Ricercatore a tempo pieno nell'ambito del raggruppamento disciplinare di Controlli Automatici presso lo stesso Dipartimento. Nel 1991 è risultato vincitore del concorso nazionale a posti di Professore Associato nel raggruppamento I240 (Controlli Automatici). Negli A.A. 92/93 e 93/94 ha prestato servizio presso il Dipartimento di Automatica e Informatica del Politecnico di Torino come Professore Associato per il corso di "Controlli Automatici". Nell'A.A. 93/94 è stato chiamato dal Consiglio della Facoltà d'Ingegneria dell'Università di Ancona a coprire, per trasferimento, il corso di "Modellistica e Identificazione". Dal 1992 al 1995 ha ricoperto l'incarico di consulente esperto in Controlli Automatici per conto del Ministero degli Affari Esteri nell'ambito dell'apposito programma di cooperazione scientifica con i paesi in via di sviluppo. Attualmente è Professore Ordinario nel raggruppamento "Controlli Automatici" presso la Facoltà d'Ingegneria dell'Università Politecnica delle Marche. L'attività scientifica di Leopoldo letto ha riguardato prevalentemente i seguenti argomenti: teoria e applicazione del filtraggio ottimo, teoria dei sistemi e del controllo, robotica mobile. Gli attuali interessi di ricerca riguardano in particolare tematiche connesse al controllo robusto di sistemi incerti, non stazionari. Nei precedenti ambiti di ricerca sono stati raggiunti importanti risultati testimoniati da più di cento pubblicazioni. Un elenco delle più recenti è riportato qui di seguito.

Pubblicazioni

- An efficient LMI approach for the quadratic stabilization of a class of linear uncertain time varying systems, International Journal of Control, Vol. 83, pp. 752 - 760 , L. Jetto, V.Orsini 2010.
- Efficient LMI based quadratic stabilization of a class of LPV systems with noisy parameter measures, IEEE Transaction Automatic Control, Vol. 55, pp. 993-998, L:Jetto, V:Orsini, 2010.
- Relaxed conditions for the exponential stability of a class of linear time-varying systems, IEEE Transaction on Automatic Control, Vol. 54, pp.1580-1585, L. Jetto, V. Orsini, 2009.
- LMI conditions for the stability of linear uncertain polynomially time-varying systems, IEEE Transaction on Automatic Control, Vol. 54, pp. 1705-1709, L. Jetto, V. Orsini, 2009.
- Some remarks on the robust schur stability analysis of interval polynomials, in International Journal of Control, Vol. 83, pp. 752-760, 2010. L. Jetto, V.Orsini.
- Supervised stabilisation of linear discrete-time systems with bounded variation rate, IET CONTROL THEORY & APPLICATIONS. L. Jetto, V. Orsini, vol. 2, pp. 917-929 , 2008.
- Hierarchically supervised control of linear plants with unpredictable mode-switch dynamics, in Int. Journ. of Control, L. Jetto, V. Orsini, 2006.
- Adaptive finite-dimensional optimal linear filtering of nD smooth gaussian random fields, in Int. Journ. of Adaptive Control and signal processing, L. Jetto, V. Orsini, 2006.

Ricercatore Universitario Confermato**Esperienze**

Gianluca Ippoliti è nato a Pesaro il 29 Giugno 1968. Ha conseguito la Laurea in Ingegneria Elettronica nel 1996 presso l'Università Politecnica delle Marche (ex Università di Ancona). Dal 1997 al 1998 ha usufruito di due contratti di ricerca: il primo presso l'INSERM Unité 103 (Montpellier, Francia) nell'ambito del progetto di ricerca Europeo CAMARN ed il secondo presso l'Università di Montpellier I nell'ambito del progetto di ricerca Europeo MOBINET. Nel 2002 ha conseguito il titolo di Dottore di Ricerca in Sistemi Artificiali Intelligenti presso l'Università Politecnica delle Marche e dal 2002 al 2005 è stato titolare di un assegno di ricerca presso il Dipartimento di Ingegneria Informatica, Gestionale e dell'Automazione dello stesso Ateneo. Dal Marzo 2005 è Ricercatore presso l'Università Politecnica delle Marche e nel Marzo 2008 è stato confermato in ruolo. I principali interessi di ricerca includono il controllo a commutazione con supervisore, l'identificazione ed il controllo di sistemi dinamici mediante reti neurali, il controllo di veicoli marini, il controllo di sistemi robotici ed elettromeccanici, la localizzazione ed il controllo di robot mobili.

Pubblicazioni

Corradini M.L., Ippoliti G., Longhi S., Orlando G. (2012). A Quasi-Sliding Mode Approach for Robust Control and Speed Estimation of PM Synchronous Motors. IEEE TRANSACTIONS ON INDUSTRIAL ELECTRONICS, vol. 59 (2), p. 1096-1104

M. Cavalletti, G. Ippoliti, S. Longhi (2011). A comparative study between switching and adaptive controllers for a remotely operated vehicle. PROCEEDINGS OF THE INSTITUTION OF MECHANICAL ENGINEERS. PROCEEDINGS PART M, JOURNAL OF ENGINEERING FOR THE MARITIME ENVIRONMENT, vol. Volume 225 Issue 3, August 2011 , p. 191-205

Giantomassi A., Ippoliti G., Longhi S., Bertini I., Pizzuti S. (2011). On-line steam production prediction for a municipal solid waste incinerator by fully tuned minimal RBF neural networks. JOURNAL OF PROCESS CONTROL, vol. 21/1, p. 164-172

C. FULGENZI, IPPOLITI G, S. LONGHI (2009). Experimental validation of FastSLAM algorithm integrated with a linear features based map. MECHATRONICS, vol. 19 (5), p. 609-616

CAVALLETTI M, IPPOLITI G, LONGHI S (2009). Intelligent control for a remotely operated vehicle. INTERNATIONAL JOURNAL OF SYSTEMS SCIENCE, vol. 40 (11), p. 1099-1114

IPPOLITI G, LA MANNA A, S. LONGHI (2009). Robust Robot Localization by Sensors with Different Degree of Accuracy. JOURNAL OF INTELLIGENT & ROBOTIC SYSTEMS, vol. 56 (3), p. 259-276

BONCI A, IPPOLITI G, LA MANNA A, LONGHI S (2009). Video data validation by sonar measures for robot localization and environment feature estimation. ROBOTICA, vol. 27, p. 653-662

ARMESTO L., IPPOLITI G., LONGHI S., TORNERO J. (2008). Probabilistic self-localization and mapping - An asynchronous multirate approach. IEEE ROBOTICS AND AUTOMATION MAGAZINE, vol. 15 (2), p. 77-88

CAVALLETTI M, G. IPPOLITI, LONGHI S (2007). Lyapunov-based switching control using neural networks for a remotely operated vehicle. INTERNATIONAL JOURNAL OF CONTROL, vol. 80 (7), p. 1077-1091

D'AMICO A., IPPOLITI G., LONGHI S. (2006). A multiple models approach for adaptation and learning in mobile robots control. JOURNAL OF INTELLIGENT & ROBOTIC SYSTEMS, vol. vol. 47, no. 1, p. 3-31

ANTONINI P, G. IPPOLITI, LONGHI S (2006). Learning control of mobile robots using a multiprocessor system. CONTROL ENGINEERING PRACTICE, vol. 14 (11), p. 1279-1295

IPPOLITI G., JETTO L., LONGHI S. (2005). Localization of mobile robots: development and comparative evaluation of algorithms based on odometric and inertial sensors. JOURNAL OF ROBOTIC SYSTEMS, vol. 22 (12), p. 725-735

IPPOLITI G., LONGHI S. (2004). Multiple models for adaptive control to improve the performance of minimum variance regulators. IEE PROCEEDINGS. CONTROL THEORY AND APPLICATIONS, vol. 151 (2), p. 210-217

CORRADINI M.L., IPPOLITI G., LONGHI S. (2003). Neural networks based control of mobile robots: development and experimental validation. JOURNAL OF ROBOTIC SYSTEMS, vol. 20 (10), p. 587-600

IPPOLITI G., LONGHI S., RADICIONI A. (2002). Modelling and identification of a remotely operated vehicle. PROCEEDINGS OF THE INSTITUTE OF MARINE ENGINEERING, SCIENCE AND TECHNOLOGY (PART A) JOURNAL OF MARINE ENGINEERING AND TECHNOLOGY, vol. 1, p. 48-56

Docente Universitario I fascia**Esperienze**

PROF. TOMMASO LEO

Laurea in Ingegneria Elettronica, Università di Roma, 1968.; Dal 1981 Professore Ordinario, Cattedra di Controlli Automatici; 1982-1988 Direttore Dipartimento Elettronica e Automatica (DEA); 1990 -1996 Preside della Facoltà di Ingegneria-; 2003 Delegato del rettore per lo e-Learning; 2005 Direttore del DIIGA

Responsabile di programmi di ricerca in Robotica, Automazione, Analisi del Movimento umano ed e-learning
Autore e co-autore di più di 220 contributi scientifici .Editore di alcuni libri scientifici e di numeri speciali di riviste scientifiche internazionali.

2002-2007 Coordinatore nazionale del Progetto FIRB TIGER ; 1989-2001 co-ordinatore di progetti di ricerca finanziati dalla CEC; dal 1995 Direttore del Consorzio Telematica per il Sistema Riabilitativo; 1990-2001

Coordinatore del dottorato di ricerca in sistemi artificiali intelligenti- Università di Ancona; 2001 Coordinatore del dottorato di ricerca in e-learning; Esperto valutatore MIUR dal 1990; Valutatore per EC

IEEE Senior Member

Membro di numerose società scientifiche

PROF. TOMMASO LEO

Degree in Electronic Engineering, Rome University, March 1968. Since 1981 Full Professor, Chair Automatic Control- Engineering Faculty. 1982-1988 Director: Dipartimento Elettronica e Automatica (DEA University of Ancona, later renamed Università Politecnica delle Marche). 1990 -1996 Dean of Engineering Faculty-

University of Ancona. Since 2003 Rector delegate to e-Learning at UnivPM. Since 2005 Director: DIIGA (Dipartimento di Ingegneria informatica gestionale e dell' Automazione- UnivPM- Italy)

Chair of Research Programs and Projects in Robotics, Automation, Human Movement Analysis and e-learning .Author and co-author of more than 220 scientific papers .Editor of scientific Books and of Special Issues e of International Scientific Journals , 2007-2009 Partner in national funded Research programmes in e-learning

, 2002-2007 Scientific Coordinator of the National Project FIRB TIGER, 1989-2001 Scientific Coordinator of number of EU funded Projects in the field of Human Movement Analysis .1990-2001 Coordinator of the PhD

Course on Artificial Intelligent Systems- Ancona University (11 PhD Courses). Since 2001 Coordinator of the PhD Course in e-Learning. (5 PhD courses)

Expert for MIUR innovation evaluation. Expert for the EC

IEEE senior Member

Member of number of scientific Societies

Pubblicazioni

35. F.VERDINI, M.RICCIO, M.MARCUCCI, PP.PANCRAZI, A.CAMPDONICO, A.AQUINATI, A.BERTANI. T.LEO (2004) "Functional analysis of gait after surgical reconstruction due complex foot traumas"

Gait&Posture, 20S (2004) p.s61-s112 , ISSN 0966-6362

36. T. LEO (2005) " Immersive telelaboratories for engineering designer education" Guest Editorial Learning Technology, July 2005 (T. Leo, Guest Editor), 7, 3, Publication on Line of IEEE Computer Society, ISSN 1438 -0625

38. BONCI A., LEO T., LONGHI S. (2005) : "A Bayesian Approach to the Hough Transform for Line Detection", IEEE Trans Systems, Man, and Cybernetics, 35,4, pp. 945 -955, ,November 2005. ISSN 1083-4427

39. M.E. MARCUCCI, F.VERDINI, M.G. BENEDETTI, T.LEO,(2006): "Identification and characterisation of Heel Strike Transient", Gait & Posture, 24 (2006), 77-84, ISSN 0966-6362

40. S. R. VIOLA, A. GIRETTI, T. LEO,(2006):" Exploring attitudes of learners with respect to different learning strategies and performances using statistical methods", International Journal of Emerging Technologies in Learning, 1(1), June 2006, online <http://www.online-journals.org/index.php/i-jet> ISSN: 1863-0383;

41. S. R. VIOLA, S. GRAF, KINSHUK, T. LEO (2007). "Investigating Relationships within the Index of Learning Styles: a Data Driven Approach." J. of Interactive Technology and Smart Education (ITSE), 4(1):7-18. Special Issue on "Multimedia Technology for E-Learning", Gerald Friedland & Lars Knipping Editors. - ISSN 1741-5859. Invited paper.

42. S. R. VIOLA, A. GIRETTI, T. LEO (2007). "Detecting differences in "meaningful learning" behaviours and their evolution: a data driven approach". Int. J. of Computing and Information Sciences, 5(2), pp.63-73, 2007, ISSN 1708-0460 (Print) and 1708-0479 (On-Line) - contributo pubblicato su invito

Docente Universitario I fascia**Esperienze**

- Sauro Longhi è nato a Loreto l'11 Settembre 1955. Ha conseguito la Laurea in Ingegneria Elettronica nel 1979 presso la L'Università di Ancona e la specializzazione in "Ingegneria dei Sistemi di Controllo e di Calcolo Automatici" nel 1984 presso l'Università di Roma "La Sapienza". Dal 1981 al 1983 ha svolto un'attività di ricerca e progettazione elettronica presso il Laboratorio di Ricerca e Sviluppo della Telettra S.p.A. di Chieti, interessandosi principalmente di sistemi di modulazione e demodulazione numerica per sistemi di trasmissione a spettro espanso. Dal 1980 ha collaborato in diverse posizioni e in diversi dipartimenti all'attività scientifica dell'Università Politecnica delle Marche - Ancona.
- Attualmente è professore ordinario in Ingegneria e Tecnologie dei Sistemi di Controllo e coordinatore del corso di laurea in Ingegneria Informatica e dell'Automazione. I principali interessi di ricerca includono l'analisi ed il controllo di sistemi lineari e non lineari, il controllo di robot mobili, di veicoli sottomarini e di velivoli autonomi, lo sviluppo di sistemi robotici di ausilio, le tecnologie web per il controllo di processo e laboratori didattici remoti, il controllo distribuito su reti di trasmissione dati, la gestione della potenza in auto ibride, il controllo cooperativo di agenti autonomi, la rilevazione e diagnosi guasti, la gestione efficiente di sistemi energetici.
- Ha pubblicato più di 250 lavori su riviste e congressi internazionali. Le diverse attività di ricerca sono state finanziate su fondi MIUR, CNR, ASI e Comunità Europea. Dal 1997 collabora alle attività scientifiche ed organizzative del Technical Committee on Marine Systems dell'International Federation of Automatic Control (IFAC).
- Ha sviluppato le seguenti collaborazioni internazionali: Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática, Universidad Politécnica de Valencia, Spagna (prof. J. Tornero, Dr. L. Armesto), Industrial Control Centre, Department of Electronic and Electrical Engineering, University of Strathclyde, Glasgow, UK (prof. R. Katebi), Department of Computer Science and Engineering, University of South Florida, Tampa, Florida, USA (prof. K. Valavanis), Department of Electrical and Computer Engineering, The Ohio State University, Columbus, Ohio, USA (prof. A. Serrani), Department of Electrical and Computer Engineering, University of New Mexico, Albuquerque, New Mexico, USA (prof. C.T. Abdallah), Faculty of Electrical Engineering, Czech Technical University, Prague, Czech Republic (prof. V Kucera), Control Systems Centre, School of Electrical & Electronic Engineering, University of Manchester, UK (Prof. A. Lanzon), Department of Electronic Engineering, National University of Ireland, Maynooth, Ireland (Prof. J. Ringwood)
- Inoltre svolge le attività di Associate Editor per la rivista internazionale Control Engineering and Practice (Elsevier) e la rivista internazionale Journal of Intelligent and Robotic Systems (Springer).
- E' amministratore dello spin-off universitario IDEA.

Pubblicazioni

- (M. Vaccarini, S. Longhi, R. Katebi) Unconstrained Networked Decentralized Model Predictive Control, Journal of Process Control, vol. 19, no. 2, 2009, pp 328-339.
- (A. Bonci, G. Ippoliti, A. La Manna, S. Longhi) Video data validation by sonar measures for robot localization and environment feature estimation, Robotica, Cambridge University Press, vol. 27; p. 653-662.
- (A. Mancini, A. Cesetti, A. Iualé, E. Frontoni, P. Zingaretti, S. Longhi) A framework for simulation and testing of AUVs in cooperative scenario, J. of Intelligent and Robotic Systems, vol. 54, 1-3, (2009), 307-329
- (G. Ippoliti, A. La Manna, S. Longhi) Robust Robot Localization by Sensors with Different Degree of Accuracy, Journal of Intelligent and Robotic Systems, vol. 56; 2009, p. 259-276,
- (C. Fulgenzi, G. Ippoliti, S. Longhi) Experimental validation of FastSLAM algorithm integrated with a linear features based map, Mechatronics, vol. 19 (5); 2009, p. 609-616.
- (A. Monteriù, P. Asthana, S. Longhi, K. Valavanis) "Real-time Model-Based Fault Detection and Isolation for UGVs", J. of Intelligent and Robotic Systems, Springer Netherlands, vol.56, no.4, pp.425-439, 2009
- (S. Longhi, A. Monteriù) Fault Detection for Linear Periodic Systems Using a Geometric Approach, IEEE Transactions on Automatic Control, vol.54, no.7, pp.1637-1643, July 2009.
- (M. Cavalletti, G. Ippoliti, S. Longhi) Intelligent control for a remotely operated vehicle, International Journal of Systems Science, vol. 40:11; p. 1099-1114.
- (A. Cesetti, E. Frontoni, A. Mancini, P. Zingaretti and S. Longhi), A Vision-Based Guidance System for UAV Navigation and Safe Landing using Natural Landmarks, J. of Intelligent and Robotic Systems, Springer Netherlands, Volume 57, Numbers 1-4 / January, 2010, pp: 233-257.

Ricercatore Universitario Confermato**Esperienze**

Curriculum scientifico

L'attività di ricerca dell'ing. Giuseppe Orlando ha riguardato principalmente il controllo robusto. All'interno di questa vastissima tematica, i problemi affrontati possono essere così classificati:

- Controllo robusto di sistemi non lineari in presenza di non linearità non smooth (dead zone, backlash, isteresi, saturazione) negli attuatori e nei sensori;
- Controllo robusto di sistemi a tempo discreto incerti, in presenza di variazioni parametriche e di disturbi deterministici;
- Controllo robusto di sistemi lineari a tempo discreto, in presenza di disturbi stocastici limitati ed "ampie" variazioni parametriche, o guasti nel sistema di attuazione;
- Controllo robusto di sistemi non lineari, con applicazione alla robotica (veicoli sottomarini, robot mobili terrestri) e alla modellazione di processi biomeccanici

Pubblicazioni

- 1) Corradini M.L., Orlando G.: "Robust stabilization of nonlinear uncertain plants with backlash or dead-zone in the actuator". IEEE Transactions on Control Systems Technology. Vol.10, No.1, pp.158-166, 2002.
- 2) Corradini M.L., Orlando G.: "A switching controller for the output feedback stabilization of uncertain interval plants via sliding modes". IEEE Transactions on Automatic Control, vol.47, n.12, pp.2101-2108, 2002.
- 3) Corradini M.L., Orlando G.: "Robust practical stabilization of nonlinear uncertain plants with input and output nonsmooth nonlinearities", IEEE Transactions on Control Systems Technology, Vol.11, n.2, pp.196-203, 2003.
- 4) Corradini M.L., Jetto L., Orlando G.: "Robust Stabilization of Multivariable Uncertain Plants via Switching Control", IEEE Transactions on Automatic Control, Vol.49, n.1, pp.107-114, 2004.
- 5) Corradini M.L., Orlando G., Parlangeli G.: "A VSC approach for the robust stabilization of nonlinear plants with uncertain non-smooth actuator nonlinearities - a unified framework". IEEE Transactions on Automatic Control, Vol.49, n.5, pp.807-813, 2004.
- 6) Corradini M.L., Orlando G.: "Author's reply to "Comments on 'Variable Structure Control of Discretized Continuous-Time Systems' ". IEEE Transactions on Automatic Control, vol.50, n.4, pp.541, 2005.
- 7) Corradini M.L., Orlando G.: "A sliding mode switching controller for actuator failure compensation". IEEE Trans. Control Systems Technology, vol.15, n.1, pp.184-189, 2007.
- 8) Corradini M.L., Orlando G.: "Linear unstable plants with saturating actuators: robust stabilization by a time varying sliding surface ". Automatica, Volume 43, n.1, pp.88-94, 2007.
- 9) Corradini M.L., Orlando G.: "An observer based switching control strategy for the stabilization of uncertain multi-input-multi-output plants". International Journal of Control, vol.80, n.4, pp.583-592, 2007.
- 10) Corradini M.L., Orlando G.: "Robust quantized feedback stabilization of linear systems". Automatica, Volume 44, n. 9, pp. 2458-2462, 2008.
- 11) Corradini M.L., Monteriù A., Orlando G.: "An Actuator Failure Tolerant Control Scheme for an Underwater Remotely Operated Vehicle". IEEE Trans. on Control Systems Technology, vol. 19, n.5, pp.1036-1046, 2011.
- 12) Corradini M.L., Ippoliti G., Longhi S., Orlando G.: "A Quasi-Sliding Mode Approach for Robust Control and Speed Estimation of PM Synchronous Motors". IEEE Trans. on Industrial Electronics, vol.59, n.2, pp.1096-1104, 2012.

Docente non Universitario

Esperienze

DATI PERSONALI

Nazionalità: italiana

Data di nascita: 21-04-1971

Luogo di nascita: Osimo (AN)

Residenza: Via Enzo Ferrari, 8 60027 Osimo (AN)

Telefono: uff. 071-2204447 abit. 071-7131298 cell. 347-7183273

Posta elettronica: pagliarecci@diiga.univpm.it

ISTRUZIONE

20-7-1990 Liceo scientifico "E. Majorana" Osimo (AN)

Diploma maturità scientifica Votazione 43/60

11-12-2002 Università degli studi di Ancona Ancona

Laurea in Ingegneria Elettronica (indirizzo Calcolatori Elettronici) Laureato a pieni voti

1 Titolo della tesi: "Un Sistema Informativo per l'Accreditamento di strutture sanitarie".

15-12-2006 Università Politecnica delle Marche Ancona

Dottorato di Ricerca in "Sistemi Artificiali Intelligenti"

2 Titolo della tesi: "Alan: An Agent-Object Programming Language".

2004 EDBT Summer School Santa Margherita di Pula

Scuola estiva internazionale per dottorandi e giovani ricercatori dal 6 al 10 settembre

3 Questa edizione, la settima, era incentrata su metodi teorie e strumenti per l'utilizzo dell'XML nei Database

2004 Scuola Estiva GII Benevento

Scuola estiva per allievi dei corsi di dottorato organizzata dal Gruppo Ingegneria Informatica dal 13 al 22 settembre

2005 International Fellowship San Francisco (USA)

Presso il Computer Science Laboratory dell'istituto SRI International di San Francisco dal 22 settembre al 22 dicembre.

Sotto la supervisione della Dr. Carolyn Talcott (Senior Computer Scientist), ho studiato un sistema, Maude, sviluppato dall'istituto.

ATTIVITÀ SCIENTIFICA

2001 - 2003 "Un Sistema Informativo per l'accreditamento delle strutture sanitarie"

Questo progetto si occupa del disegno di un sistema informativo in grado di controllare automaticamente la procedura di accreditamento nel dominio sanitario. In questo dominio, così come in molti altri, i dati sono distribuiti ed eterogenei (al livello fisico, logico e concettuale). Nel nostro sistema, abbiamo usato un'architettura multi-agente con XML come linguaggio di descrizione dei dati e Java come linguaggio di programmazione della piattaforma indipendente.

2003 - 2005 "I sistemi multi-agente per l'integrazione dei dati e l'amministrazione delle ontologie"

In questo progetto vengono trattati gli aspetti metodologici ed architetture della rappresentazione di ontologie e del ragionamento. In particolare, stiamo studiando l'uso delle logiche descrittive basate su XML (come OWL) con gli agenti software.

2004 – oggi "Alan"

In questo progetto è stato formalizzato un ambiente di sviluppo che integri al suo interno sia quelle che sono le peculiarità della programmazione ad oggetti che quelle della programmazione ad agenti. Dopo una prima fase di studio e la formalizzazione delle linee guida di tutto il progetto, siamo passati alla definizione formale del linguaggio. Per questa fase è stato utilizzato un sistema, denominato Maude, che permette di modellizzare e sviluppare sistemi o linguaggi; in particolare è possibile formalizzare sia a livello sintattico che semantico un linguaggio.

2006 – oggi "Utilizzo della semantica nella ricerca e composizione di Web-Services".

Dopo una prima fase di studio di quelli che sono gli strumenti ed i linguaggi nel mondo dei Web-Services, ad esempio AXIS WSDL (Web Service Description Language) BPEL OWL-S. Dopo la fase di studio ci siamo concentrati nella formalizzazione ed implementazione di una particolare "annotazione semantica" che permetta di fare una ricerca non solo su base funzionale ma anche procedurale dei Web-Services. In particolare in una prima fase sono stati sviluppati gli algoritmi per l'implementazione di un sistema di ricerca procedurale con le relative specifiche di test; in un secondo momento si è passati alla formalizzazione della struttura semantica delle annotazioni ed ad una fase di test della corretta funzionalità.

ATTIVITÀ DIDATTICA

2003 Università Politecnica delle Marche Ancona

Coadiutore didattico

? Per l'anno accademico 2002-03 ho stipulato un contratto come

Pubblicazioni

- M. Panti, F. Pagliarecci, L. Spalazzi "An Agent-Base Supply-Chain Management" in Proc. of the 2005 International Symposium on Collaborative Technologies and Systems (CTS'05), Saint Louis, Missouri USA, May 15-20, 2005.
- M. Panti, L. Spalazzi, S. Tacconi, F. Pagliarecci, "Model Checking the Security of Multi-Protocol Systems" in Proc. of the 2005 International Symposium on Collaborative Technologies and Systems (CTS'05), Saint Louis, Missouri USA, May 15-20, 2005.
- M. Panti, F. Pagliarecci, L. Spalazzi "An Agent-Base Supply-Chain Management" (extended abstract) in Proc. of the thirteenth Italian Symposium on Advanced Database Systems (SEBD 2005), Bressanone, Italy, June 19-22 2005.
- L. Spalazzi, F. Pagliarecci "ALAN: An Agent-Object Programming Language" in Proc. of IADIS International Conference WWW/Internet 2005, Lisbon, Portugal October 19 - 22 2005.
- F. Pagliarecci, L. Spalazzi, G. Capuzzi "Formal Definition of an Agent-Object Programming Language" in Proc. of the 2006 International Symposium on Collaborative Technologies and Systems (CTS'06), Las Vegas, Nevada, USA, May 14-17, 2006
- G. Capuzzi, L. Spalazzi, F. Pagliarecci "IRSS: An Incident Response Support System" in Proc. of the 2006 International Symposium on Collaborative Technologies and Systems (CTS'06), Las Vegas, Nevada, USA, May 14-17, 2006
- F. Pagliarecci "Semantics of Alan" in Proc. of the third European Starting AI Researcher Symposium (STAIRS'06), Riva del Garda, Italy, August 28-29, 2006.
- F. Pagliarecci, M. Pistore, L. Spalazzi, P. Traverso "Web Service Discovery at Process-level based on Semantic Annotation" in Proc. of the fifteenth Italian Symposium on Advanced Database Systems (SEBD 2007), Torre Canne di Fasano, Italy, June 17-20 2007.
- F. Pagliarecci, L. Penserini, L. Spalazzi "From a Goal-Oriented methodology to a BDI agent language: the case of Tropos and Alan" in Proc of OTM 2007 Workshop on Agents, Web Services and Ontologies Merging (AWeSOMe), Vilamoura, Portugal, November 25-30, 2007.
- F. Pagliarecci, L. Spalazzi, M.-O. Stehr, C.L. Talcott "Formal Specification of Agent-Object Oriented Programs" in Proc. of the 2008 International Symposium on Collaborative Technologies and Systems (CTS 2008), Irvine, California, USA, May 19-23, 2008.

Ricercatore Universitario**Esperienze**

Matteo-Claudio Palpacelli è attualmente ricercatore di Meccanica Applicata alle Macchine presso il Dipartimento di Meccanica dell'Università Politecnica delle Marche. La sua attività di ricerca finora è stata portata avanti nell'ambito della Meccanica Applicata e della Robotica, principalmente dedicandosi allo studio di macchine a cinematica parallela: la sua tesi di dottorato, dal titolo "Design and Prototyping of an Innovative Cartesian Parallel Manipulator", dimostra la sua esperienza nella sintesi ed analisi cinematica di manipolatori, nella progettazione e prototipazione della loro struttura meccanica e della architettura di controllo. Durante il periodo di quattro mesi al King's College di Londra ha inoltre maturato una conoscenza riguardo applicazioni nella Bioingegneria, specialmente riguardo dispositivi mecatronici applicati alla riabilitazione di caviglie slogate, caratterizzati da una piattaforma mobile attuata in maniera ridondante per mezzo di pistoni pneumatici. Tra le attività seguite nel suo gruppo di ricerca ha contribuito allo sviluppo di progetti di ricerca nazionale PRIN, riguardanti da una parte manipolatori paralleli a mobilità ridotta per l'analisi e la simulazione della cinematica di masticazione e dall'altra parte dispositivi di mini e micro robotica finalizzati all'orientamento di parti di dimensioni ridotte in linee di assemblaggio miniaturizzate. Inoltre si è occupato di tematiche sulla dinamica del veicolo, in particolare occupandosi della guidabilità e stabilità di veicoli da strada, insieme con la connessa analisi multifisica del comportamento dei motori elettrici posizionati all'interno delle ruote (motori "in wheel"). Ha partecipato attivamente al progetto europeo IP LEAPFROG occupandosi, da una parte, della definizione ed ottimizzazione delle logiche di instradamento dei materiali all'interno di una linea automatizzata per la produzione di giacche e, dall'altra, della comunicazione e coordinazione delle macchine nelle stazioni di cucitura e manipolazione delle pezze di tessuto.

Pubblicazioni

PALMIERI G., PALPACELLI M., BATTISTELLI M., CALLEGARI M.: "A comparison between Position Based and Image Based dynamic visual servoings in the control of a translating parallel manipulator", presently in press at JOURNAL OF ROBOTICS, Hindawi.

PALPACELLI M., PALMIERI G., CALLEGARI M.: "A redundantly actuated 2-dof mini pointing device", ASME JOURNAL OF MECHANISMS AND ROBOTICS (accepted).

CALLEGARI M., CARBONARI L., PALMIERI G., PALPACELLI M.: "Parallel Wrists for Enhancing Grasping Performance", Grasping in Robotics, Springer. (in press).

PALPACELLI M., PALMIERI G., CALLEGARI M. (2011). "Design of a compliant 2-dof mini pointing device". In: AIMETA 2011 XX Congresso Aimeta di Meccanica Teorica e Applicata - Atti del congresso. Bologna, Italia, 12-15 settembre, 2011, CONSELICE:Publi&Stampa, ISBN: 9788890634017.

PALMIERI G., PALPACELLI M., BATTISTELLI M. (2011). "A comparison between Position Based and Image Based Visual Servoing on a 3 DOFs translating robot". In: AIMETA 2011 XX Congresso Aimeta di Meccanica Teorica e Applicata - Atti del congresso. Bologna, Italia, 12-15 settembre, 2011, Conselice (Ra):Publi&Stampa, ISBN: 9788890634017.

CALLEGARI M., CARBONARI L., PALPACELLI M. (2010). "Dynamic Analysis of the I.Ca.Ro. Parallel Manipulator". INTERNATIONAL JOURNAL OF MECHANICS AND CONTROL, Levrotto & Bella Ed., vol. 11, p. 81-87, ISSN: 1590-8844.

AMODIO D., CALLEGARI M., PALMIERI G., PALPACELLI M. (2010). "Studio di un giunto universale in materiale superelastico per applicazioni di mini robotica". In: Atti del 1° Congresso Nazionale del Coordinamento della Meccanica Italiana, Palermo 20-22 giugno, 2010.

CALLEGARI M., CARBONARI L., PALPACELLI M. (2009). "Direct and Inverse Dynamic Model of the I.Ca.Ro. Parallel Manipulator". In: 18th International Workshop on Robotics in Alpe-Adria-Danube Region: RAAD 2009 - Program and Book of Abstracts. Brasov, Romania, May 25-27, 2009, p. 45, Bucarest: PRINTECH, ISBN: 9786065213159.

CALLEGARI M., GABRIELLI A., PALPACELLI M. (2009). "Cornering Stability and Dynamic Analysis of a Four Steering Wheels Vehicle Driven by "In Wheel" Engines". In: M. CECCARELLI. Proceedings of EUCOMES 08, The Second European Conference on Mechanism Science. vol. XXVI, p. 313-320, Berlin/Heidelberg: Springer, ISBN: 9781402089145.

PALPACELLI M., CARBONARI L. (2009). "Analysis of handling and vertical dynamics of a 4 steering wheels electric vehicle powered by 2 in-wheel motors". In: AIMETA 2009 XIX Congresso Aimeta di Meccanica Teorica e Applicata. Ancona, Italy, 14-17 settembre, 2009, p. 147-148, FANO (PU): Aras Edizioni, ISBN: 9788896378083.

CALLEGARI M., PALMIERI G., PALPACELLI M. (2009). "Cartesian space visual control of a translating parallel manipulator". In: AIMETA 2009 XIX Congresso Aimeta di Meccanica Teorica e Applicata. Ancona, Italy, 14-17 settembre, 2009, p. 227-228, FANO: ARAS EDIZIONI, ISBN: 9788896378083.

CALLEGARI M., PALPACELLI M. (2008). "Prototype design of a translating parallel robot". MECCANICA, vol. 43, p. 133-151, ISSN: 0025-6455, doi: 10.1007/s11012-008-9116-8.

CALLEGARI M., GABRIELLI A., PALPACELLI M., PRINCIPI M. (2008). "Incremental Forming of Sheet Metal by Means of Parallel Kinematics Machines". JOURNAL OF MANUFACTURING SCIENCE AND ENGINEERING, vol. 130, ISSN: 1087-1357, doi: 10.1115/1.2823064.

PALPACELLI M., PALMIERI G. (2008). "Visual based control system of a 3-CPU translational parallel manipulator". In: RAAD 2008 Programme and book of abstracts. Ancona, Italy, September 15-17, 2008, p. 101, Senigallia (AN): Alexa Edizioni, ISBN: 9788890370908.

CALLEGARI M., GABRIELLI A., PALPACELLI M. (2008). "Cornering stability and dynamic analysis of a four steering wheels vehicle driven by "in wheel" engines". In: Proceedings of EUCOMES 08 The Second European Conference on Mechanism Science. Cassino, Italy, September 17-20, 2008, doi: 10.1007/978-1-4020-8915-2.

CALLEGARI M., PALPACELLI M. (2008). "Kinematic synthesis of an in-parallel actuated spherical wrist". In: 17th Internati

Docente Universitario I fascia**Esperienze**

A.M. Perdon è professore ordinario di Automatica dal 2000 presso la Facoltà di Ingegneria dell'Università Politecnica delle Marche, Dip. di Ing. dell'Informazione. Fa parte del collegio dei docenti del Dottorato in Sistemi Artificiali Intelligenti nell'Ing. dell'Informazione e nell'Ing. Industriale. E' autrice di due libri in inglese e due in italiano, di circa 140 pubblicazioni scientifiche ed editor di cinque volumi nel settore della Teoria dei Sistemi e del Controllo. Ha trascorso vari periodi come ricercatore o professore visitatore in Olanda, in Francia e negli Stati Uniti. Coordina dal 1991 progetti di ricerca a livello nazionale ed internazionale finanziati dal MURST e dal CNR e dal CNRS. E' stata Associated Editor delle riviste Siam Journal on Control and Optimization e Systems and Control Letters, chair o member del Program Committee di molte conferenze internazionali, editore e co-editore degli atti di varie conferenze internazionali. I temi di ricerca più recenti sono: problemi di tracking per sistemi switched, disaccoppiamento dal disturbo e localizzazione di guasti per sistemi singolari con ritardi o con variazioni parametriche con approccio geometrico e modelli su anelli; schemi di controllo di tipo model-based per la stabilizzazione di sistemi non lineari attorno a traiettorie prefissate sulla base di dati campionati; gestione ottimale delle fonti energetiche di una casa in un ambiente domotico virtuale da parte di elettrodomestici intelligenti. Confronto fra un'architettura centralizzata basata sulla teoria dei giochi ed una decentralizzata basata su algoritmi genetici.

Pubblicazioni

Lavori su riviste con peer review

- 1) A.M. Perdon, M. Anderlucci, Disturbance Decoupling Problem for a class of Descriptor Systems with Delay, IMA Journal of Mathematical Control and Information, (2010) 27, 205-218
- 2) G. Conte, G. Morganti, A. M. Perdon, D. Scaradozzi, Multi-Agent System Theory for Resource Management in Home Automation Systems, Journal Of Physical Agents, Vol. 3 No. 2 (2009)
- 3) A.M. Perdon, M. Anderlucci, M. Caboara, Effective computations for geometric control theory, International Journal of Control Vol. 79, No. 11 (2006) pp 1401–1417

Capitoli di libri

- 1) G. Conte, A. M. Perdon, Zeros in linear time delay systems, Advances in Statistical Control, Algebraic Systems Theory, and Dynamic Systems Characteristics, C.H. Won, C. B. Schrader, A. N. Michel Eds., Birkhäuser, Boston 2008
- 2) G. Conte, A.M. Perdon, C.H. Moog, Inversion and Tracking Problems for Time Delay Linear Systems, "Applications of Time-Delay Systems", Lecture Notes in Control and Information Sciences 352, J. Chiasson and J.J. Loiseau Eds., Springer-Verlag (2007) pp 267-284
- 3) G. Conte, A.M. Perdon, Unknown Input Observer and Residual Generators for Linear Time Delay Systems, in Current trends in nonlinear systems and control, in honor of Petar Kokotovic and Turi Nicosia, L. Menini, L. Zaccarian, and C. Abdallah editors. Birkhauser, Boston, MA (2005)

Articoli su atti di congressi internazionali (con referee)

- 1) G. Conte, A M. Perdon, G. Vitaioli, Stability Analysis of a Nonlinear Plant with Limited Information, Proc. 18th IFAC World Congress, Aug. 28-Sept. 2, 2011, Milano, Italy
- 2) G. Conte, A. M. Perdon, D. Scaradozzi, M. Rosettani, G. Morganti, F. Dezi, Strategies for Energy Management in Home Automation Systems, Stochastic Modeling Techniques and Data Analysis International Conference (SMTDA2010), Chania, Crete (2010)
- 3) G. Conte, A M. Perdon, G. Vitaioli: A Model-Based Control Scheme for General Nonlinear Plants with sampled Information, 18th Mediterranean Conference on Control and Automation, Marrakech, Marocco (2010)
- 4) G. Conte, A M. Perdon, G. Vitaioli, Stabilization of Nonlinear Plants with Sampled Information, Proc. 49th IEEE Conference on Decision and Control, Dec. 15-17, 2010, Atlanta, GA, USA
- 5) A.M. Perdon, M. Anderlucci, Impulse Elimination by Derivative Feedback for Singular Systems with Delay, Proc. 48th IEEE Conference on Decision and Control, Shanghai, P.R. China (2009)
- 6) G. Conte, A. M. Perdon, A Notion of Zero Dynamics for Linear, Time-delay Systems, Proc. 17th IFAC World Congress 2008, Seul, Korea (2008)
- 7) G. Conte, A. M. Perdon and A. Bonci, Unknown Inputs, Robust State Observation for Linear Parameter Varying Systems, Proc. European Control Conference 2007, Kos, Greece (2007)
- 8) A.M. Perdon, C.H. Moog, G. Conte, The Pole-Zero Structure of Nonlinear Control Systems, Proc. 7th IFAC Symposium on Nonlinear Control Systems, Pretoria, South Africa (2007)
- 9) A M. Perdon, M. Anderlucci, Computational Algebra techniques for linear dynamical systems over rings: State Estimations Problems, Proc. IEEE Int. Symp. on Computer-Aided Control Systems Design, CACS, Munich, Germany (2006)

Docente Universitario I fascia**Esperienze**

Ferdinando PEZZELLA – nato a Napoli il 19/01/1947

- 1971: Laurea in Ingegneria Elettrotecnica presso la Facoltà di Ingegneria dell'Università di Napoli
- 1973: Consegue la Specializzazione in "Ingegneria dei Sistemi di Controllo e Calcolo Automatici" presso la Facoltà di Ingegneria dell'Università degli Studi di Roma.
- Dal A.A. 1976/77 all' A.A. 1978/79 professore incaricato interno e successivamente dall' A.A. 1979/80 all' A.A. 1984/85 professore incaricato stabilizzato dell'insegnamento di "Ricerca Operativa" presso la Facoltà di Scienze MM.FF.NN. dell'Università della Calabria.
- Dal febbraio 1985 al febbraio 2011 riveste la qualifica di professore associato presso la Facoltà di Ingegneria dell'Università Politecnica delle Marche per la disciplina di "Ricerca Operativa". In tale periodo è titolare della disciplina di "Ricerca Operativa" (MAT/09) e dall'A.A. 2005/06 anche della disciplina di "Ricerca Operativa 2", presso il corso di laurea specialistica e successivamente magistrale.
- Dal marzo 2011 ad oggi riveste la qualifica di professore straordinario di I Fascia presso la Facoltà di Ingegneria dell'Università Politecnica delle Marche per la disciplina di "Ricerca Operativa". Dalla data di nomina a tutt'oggi è titolare delle discipline di "Ricerca Operativa" (MAT/09) e di "Ricerca Operativa 2", presso il corso di laurea magistrale.
- L'attività di ricerca si è sviluppata prima presso l'Istituto di Automatica della Facoltà di Ingegneria dell'Università degli Studi di Roma (dal 1972 al 1974) e successivamente presso il Dipartimento di Sistemi dell'Università della Calabria (dal 1975 al 1984). Dal 1985 svolge attività di ricerca presso l'Università degli Studi di Ancona, attualmente Università Politecnica delle Marche.
- L'attività di ricerca ha riguardato negli ultimi anni principalmente dal punto di vista metodologico lo sviluppo di tecniche esatte basate su approcci di branch-and-bound, sia di tecniche metaeuristiche basate su ricerca locale, quali tabu search e algoritmi genetici per la risoluzione di problemi di programmazione intera e di ottimizzazione combinatoria. Da un punto di vista applicativo si sono studiati principalmente problemi di ottimizzazione che sorgono nella pianificazione dei sistemi di trasporto e nella pianificazione della produzione manifatturiera. In particolare si sono studiati problemi di scheduling dei veicoli e del personale viaggiante di aziende di trasporto pubblico, di routing dei veicoli nella logistica distributiva, di scheduling della produzione manifatturiera, di taglio ottimo e di sequenziamento degli schemi di taglio di pannelli di legno. Ha organizzato e curato gli atti di due convegni scientifici pubblicati con finanziamento del CNR, ha pubblicato tre volumi scientifici e circa trenta lavori su riviste internazionali e atti di convegni internazionali

Pubblicazioni

- F. Pezzella, E. Merelli, "A tabu search method guided by shifting bottleneck for the job shop scheduling problem", European Journal of Operational Research, vol. 120, issue 2, pp. 297-310, 2000. Rivista pubblicata da Elsevier, Amsterdam, Olanda (ISSN: 0377-2217)
- L. De Giovanni, F. Pezzella "A hybrid genetic algorithm for the distributed and flexible scheduling job-shop problem", International Conference AIRO WINTER, Cortina d'Ampezzo (Italy), 2007.
- F. Pezzella, L. De Giovanni "A genetic approach for the cutting pattern sequencing problem", XXII European Conference on Operational Research, Prague, 2007
- F. Pezzella, G. Ciaschetti, G. Morganti, "A genetic algorithm for the flexible job-shop problem", Computers and Operations Research, vol. 35, pp 3202-3212, 2008. Issue 10: Bio-inspired Methods in Combinatorial Optimization (ISSN: 035-0548).
- G. Perboli, F. Pezzella, R. Tadei, "EVE-OPT: an hybrid algorithm for the capacitated vehicle routing problem", Mathematical Methods of Operations Research. vol. 68, n. 2, pp. 361-382, 2008, (ISSN: 1432-2994) Rivista pubblicata da Springer-Verlag, Berlino, Germania.
- L. De Giovanni, F. Pezzella "An improved genetic algorithm for the distributed and flexible job shop scheduling problem" European Journal of Operational Research, vol. 200, Issue 2, pp. 395-408, 2010, (ISSN: 0377-2217) . Rivista pubblicata da Elsevier, Amsterdam, Olanda.
- C. Arbib, F. Marinelli, F. Pezzella "An LP-based tabu search for batch scheduling in a cutting process with finite buffers" International Journal of Production Economics, Rivista pubblicata da Elsevier, Amsterdam, Olanda (ISSN: 0925-5273). Disponibile on line sul seguente link: <http://dx.doi.org/10.1016/j.ijpe.2011.12.003>
- L. De Giovanni, G. Massi, F. Pezzella "An adaptive genetic algorithm for large-Size Open Stack Problems" accettato per la pubblicazione in data 01-Jan-2012 su International Journal of Production Research. Rivista pubblicata da Taylor & Francis Group, London, Gran Bretagna (ISSN: 0020-7543).

Docente Universitario II fascia**Esperienze**

- M.S. in Electronic Engineering (1989) from the University of Ancona, Italy.
- Ph.D. in Artificial Intelligent Systems (1994) from the University of Ancona, Italy.
- Collaborator at the Istituto per la Ricerca Scientifica e Tecnologica (IRST), Trento, Italy (1991 - 1997).
- Visiting Student at the Australian Artificial Intelligence Institute, Melbourne, Victoria, Australia (July 1992 - August 1992).
- Consultant of Istituto di Informatica, University of Ancona, Italy (1994); DIST, University of Genoa, Italy (1995); DISA, University of Trento, Italy (1996); CRMPA, Fisciano, Salerno, Italy (2001).
- Lecturer at the University of Ancona, Italy (1994/95 and 1997/98).
- Postdoctoral Fellow at the University of Ancona, Italy (June 1995 - June 1997).
- Visiting Scholar at the Stanford University, California, USA (March 1996 - August 1996).
- Research Fellow at the University of Ancona, Italy (1998 - 2002).
- Associate Professor at the Polytechnic University of Marche, Italy (2002 - Present).

Pubblicazioni

Riviste Internazionali

- [1]. F. PAGLIARECCI, F. SPEGNI, L. SPALAZZI, "Model Checking Grid Security", Future Generation Computer Systems, Elsevier B.V., Amsterdam, The Netherlands, November 2011, D.O.I. 10.1016/j.future.2011.11.010
- [2]. I. DI PIETRO, F. PAGLIARECCI, L. SPALAZZI, "Model Checking Semantically Annotated Services", IEEE Transaction on Software Engineering, IEEE Computer Society Press, Los Alamitos CA, USA, 2011.
- [3]. L. SPALAZZI, R. GUHA, Guest Editorial "Special Issue: Security and High Performance Computer Systems", Journal of Computer, Vol. 4, No. 5, Academic Publisher, Oulu, Finland, May 2009.
- [4]. F. PAGLIARECCI, L. PENSERINI, L. SPALAZZI, "A Goal-Oriented Framework to cope with Requirements Changes: Tropos & Alan", International Transactions on Systems Science and Applications, Vol. 4, No. 4, December, pp. 367-381, London, UK, 2008.
- [5]. L. PENSERINI, M. KOLP, L. SPALAZZI, "Social-Oriented Engineering of Intelligent Software", Web Intelligence and Agent Systems, Vol. 5, No. 1, pp. 69-87 IOS Press, Amsterdam, The Netherlands, 2007.

Conferenze, Raccolte e Altre Pubblicazioni Internazionali

- [6]. D. BIANCHINI, F. PAGLIARECCI, L. SPALAZZI, From Service Identification to Service Selection: An Interleaved Perspective", in Festschrift in Honor of Carolyn Talcott, Menlo Park, CA, USA, November 3-4, Springer-Verlag, 2011.
- [7]. L. BOARO, E. GLORIO, F. PAGLIARECCI, L. SPALAZZI "A Business Process Design Framework for B2B Collaboration", in Proc. of 2011 International Symposium on Collaborative Technologies and Systems (CTS 2011), Philadelphia, Pennsylvania, USA, May 23-27, IEEE Computer Society Press, Los Alamitos CA, USA, 2011.
- [8]. L. BOARO, E. GLORIO, F. PAGLIARECCI, L. SPALAZZI, "Semantic Model Checking Security Requirements for Web Services", in High Performance Computing System (HPCS'10), IEEE Computer Society Press, Los Alamitos CA, USA, 2010.
- [9]. S. CAMPANA, L. SPALAZZI, F. SPEGNI, "Dynamic Networks of Timed Automata for Collaborative Systems: a Network Monitoring Case Study", in Proc. of the 2010 International Symposium on Collaborative Technologies and Systems (CTS 2010), IEEE Computer Society Press, Los Alamitos CA, USA, 2010.
- [10]. I. DI PIETRO, F. PAGLIARECCI, L. SPALAZZI, "Semantic Annotation for Web Service Processes in a Pervasive Computing", in Pervasive Computing: Innovations in Intelligent Multimedia and Applications, A.E. Hassanien, A. Abraham, H. Hagra, J. H. Abawajy (Editors), Springer—Verlag, Berlin, Germany, 2009.
- [11]. L. SPALAZZI, S. TACCONI, "Classification of Attacks on Cryptographic Protocols", in Handbook of Electronic Security and Digital Forensics, H. Jahankhani, D. L. Watson, G. Me, F. Leonhardt (Editors), World Scientific Publishing, Singapore, 2009.
- [12]. C. CIOFFI, F. PAGLIARECCI, L. SPALAZZI, "An Anomaly-Based System for Parental Control", in High Performance Computing System (HPCS'09), IEEE Computer Society Press, Los Alamitos CA, USA, 2009.
- [13]. S. CAMPANA, L. SPALAZZI, F. SPEGNI, "XAL: A Web Oriented Programming Language Based On Timed-Automata", in Proc. of the 2008 IEEE/WIC/ACM International Conference on Web Intelligence (WI'08), IEEE Computer Society Press, Los Alamitos CA, USA, 2008.

Docente Universitario II fascia

Esperienze

<http://leibniz2.diiga.univpm.it/~zingaretti/cv-ita.html>

Pubblicazioni

<http://apps.nia.univpm.it/ugov/ugov-pubblicazioni.php?docente=PRIMO%20ZINGARETTI&facolta=INGEGNERIA>